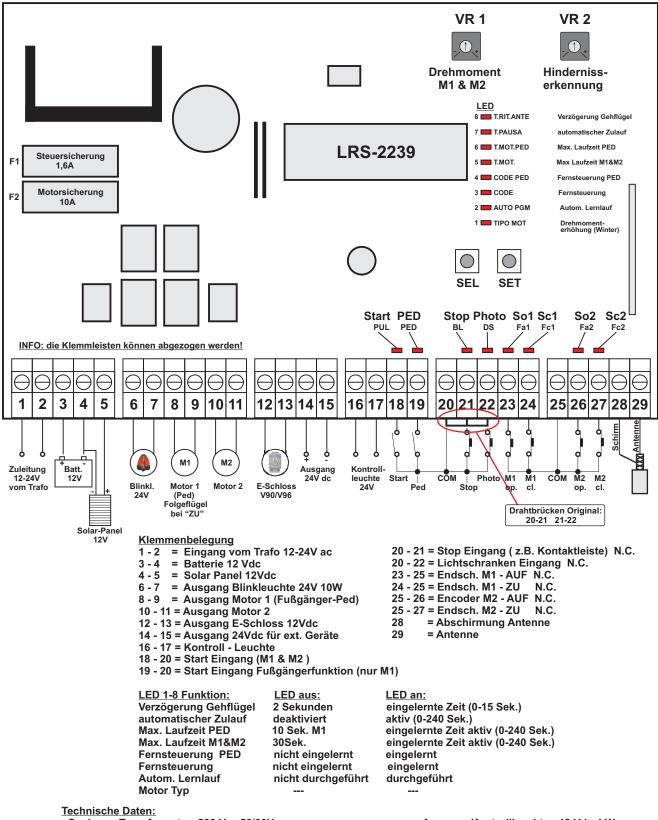
# **Motorsteuerung LRS-2239**



- Speisung Transformator: 230 Vac 50/60Hz
- Stromversorgung Steuerung: 12 Vac /20\*Vac 50/60Hz 120W max.
- Ausgang Blinklicht: 12/24\* Vdc NUR LED Blinkleuchte
- Eingang Notbatterie: 12 Vdc 7,2 A/h max.
- Ausgang Motore :12/24\*Vdc 2 x 90 W max.
- Ausgang Elektroschloss: 12 Vdc
- Stromversorgung Fotozelle: 12/24 Vdc 3 W max.

- Ausgang Kontrollleuchte: 12 Vdc 4 W max.
- Betriebstemperatur: 20 bis + 55 °C - Funkempfänger: 433 Mhz. rolling Code
- Sender: 433 Mhz. rolling Code
- Handsender Speicherplätze: 150
- Gehäuseabmessung: 240x190x110 mm.
- Schutzgrad: IP 56



# Schritt 1

# Grundeinstellung

Die Motorsteuerung muss auf die Logik AUF-STOP-ZU eingestellt werden, gehen Sie wie folgt vor:

- betätigen Sie die Taste "SET" ca. 5 Sekunden (die LED's 7 und 8 beginnen abwechselnd zu blinken)
- wählen Sie mit der Taste "SEL" die LED 3 (Code) an und bestätigen diese Einstellung 1 x mit der Taste "SET" (diese leuchtet nun)
- nun bitte abwarten bis die LED's 7 und 8 erlöschen

# Schritt 2

### Handsender einlernen / löschen



Programmierung (max. 150 Speicherplätze): Die Programmierung der Handsender wird wie folgt vorgenommen:

Man wählt mit der Taste "SEL" die LED "CODE"an und sendet anschließend ein Signal vom Handsender (gewünschte freie Taste), wenn die LED-3 "CODE" dauerhaft aufleuchtet ist die Programmierung vollendet.

Zum löschen aller gespeicherten Sender wie folgt vorgehen: Die Taste SEL drücken, woraufhin die LED "CODE" zu blinken beginnt. Nun die Taste SET betätigen. Die LED "CODE" erlischt und der Vorgang ist abgeschlossen.

"CODE PED":(Funksteuerungscode Fußgänger -nur Motor 1) Gleicher Programmierungs- und Löschvorgang wie oben beschrieben, jedoch bezogen auf die LED "CODE PED".

Weitere Infos - siehe Seite 10.

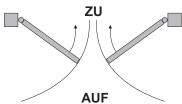
# Schritt 3

# Programmierung / automatischer Lernlauf

## AUTO PGM:

Die Motorsteuerung bietet die Möglichkeit einer automatischen Programmierung (VEREINFACHT).

Startposition: Tore sind zu 50% geöffnet



Es wird mit der Taste "SEL" die Blinkanzeige auf "AUTO PGM" eingestellt. Die LED "AUTO PGM" blinkt nun.

Jetzt wird die Taste "SET" anhaltend betätigt. Die Antriebe müssen die Tore SCHLIESSEN (falls die Tore öffnen muss +/- vom Motor getauscht werden)! und führen folgende Bewegungen aus:



- die Tore öffnen bis zum Endanschlag "AUF"
- die Tore werden wieder ganz geschlossen bis zum Endanschlag "ZU"

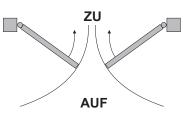
Noch warten bis die LED "AUTO PGM" dauerhaft aufleuchtet, nun kann die Taste "SET" gelöst werden - abwarten bis die LED "CODE" nicht mehr blinkt.

Gleichzeitig wird automatisch der Verlangsamungszyklus eingestellt (15% des vollständigen Zyklus).

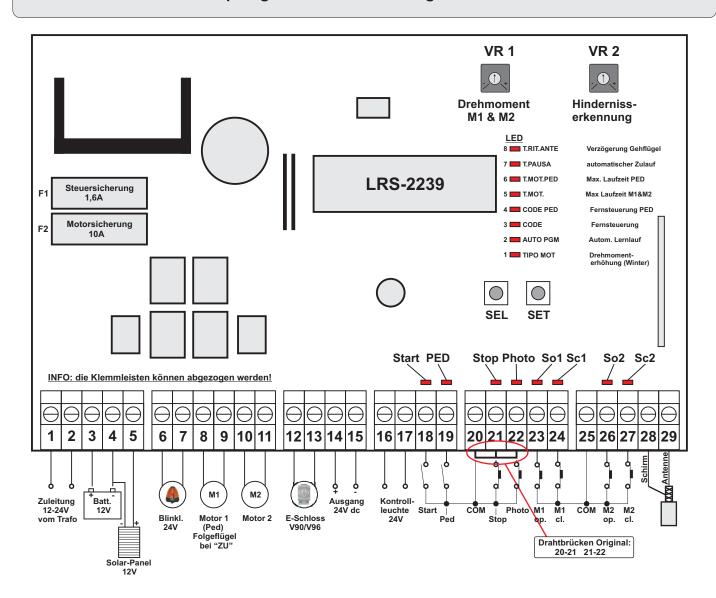
Die Motorsteuerung lernt automatisch eine Nachlaufzeit von ca. 7-10 Sekunden ein - diese ist gewünscht und notwendig.



Info: es kann auch manuell Programmiert werden - siehe folgende Anleitung. Hierbei können die Startpunkte für den Softlauf in AUF und ZU getrennt selbst festgelegt werden. Auch die Nachlaufzeit kann gekürzt werden.



# Empfänger - Reset Steuerung LRS2239



# Empfänger - Reset:

- ziehen Sie die letzte Steckleiste mit der Antenne ab
- wählen Sie mit der Taste SEL die LED "CODE" an und halten die SET für ca. 5 Sekunden betätigt
- wählen Sie nun mit der Taste SEL die LED "CODE-PED" an und halten wieder die SET für ca. 5 Sekunden betätigt

#### Handsender neu einlernen:

Man bringt die Taste "SEL" auf die Blinkanzeige LED "CODE" und sendet sofort ein Signal vom Handsender (gewünschte freie Taste). Wenn die LED-3 "CODE" dauerhaft aufleuchtet ist die Programmierung vollendet. ACHTUNG: sobald die LED "CODE" blinkt ist der Empfänger offen für Signale - sofort den Handsender betätigen (nicht abwarten bis fremdsignale gespeichert werden können).

### Nun erst die Steckleiste mit der Antenne wieder aufstecken!

"CODE PED": (Funksteuerungscode Fußgänger -nur Motor 1) Gleicher Programmierungs- und Löschvorgang wie oben beschrieben, jedoch bezogen auf die LED "CODE PED".



# Manueller Lernlauf (getrennte Laufzeiten für M1 und M2 möglich)

#### T.MOT:

Die Motorsteuerung bietet die Möglichkeit einer manuellen Programmierung (freie Softstartpunkte und Laufzeit möglich).

Info - beim einlernen kann die Taste "SET" auch über einen eingelernten Kanal des Handsenders erfolgen. Somit ersetzt die Taste des Handsenders die "SET" Taste.

Die Antriebe müssen beim ersten betätigen der Taste "SET" die Tore öffnen (falls die Tore schließen muss +/- vom Motor getauscht werden) und der Lernvorgang neu gestartet werden.

"SET" bedeutet die Taste (bzw. die Taste des Handsenders) einmal betätigen und wieder loslassen.

## Startposition: die Tore sind vollständig geschlossen

Es wird mit der Taste "SEL" die Blinkanzeige auf "T.MOT" eingestellt. Die LED "T.MOT" blinkt nun.

### 2-flügelige Toranlagen:



Noch warten bis die LED's aufhören zu blinken.

## Startposition: das Tor ist vollständig geschlossen

1-flügelige Toranlagen (nur Motor 1 ist angeschlossen):

```
SET → | Motor 1 fährt "AUF" | SET → | beginn Softlauf "AUF" |
                                         SET → Stop Motor 1 in "AUF"
SET → Stop Motor 1 in "ZU"
```

ENDE

Noch warten bis die LED's aufhören zu blinken.

Fußgängerfunktion für Motor 1 mit Softlauf AUF/ZU - T.MOT.PED:

Die Motorsteuerung bietet die Möglichkeit einer manuellen Programmierung für die Fußgängerfunktion (freie Softstartpunkte und Laufzeit möglich).

Es wird mit der Taste "SEL" die Blinkanzeige auf "T.MOT.PED" eingestellt. Die LED "T.MOT.PED" blinkt nun.

1-flügelige Toranlagen (nur Motor 1 ist angeschlossen):

```
SET → Motor 1 fährt "AUF" SET → beginn Softlauf "AUF"
                                       SET → Stop Motor 1 in "AUF"
SET → Stop Motor 1 in "ZU"
ENDE
```

Noch warten bis die LED's aufhören zu blinken.

#### **Automatischer Zulauf**



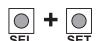




Die Steuerung wird vom Hersteller ohne automatische Schließzeit geliefert. Will man die automatische Schließung aktivieren, geht man wie folgt vor: Man bringt die Taste "SEL" auf die Blinkanzeige "LED T. PAUSA" und drückt kurz die Taste "SET" - dann wartet man die gewünschte Zeit ab und drückt erneut kurz die Taste "SET", im selben Moment erfolgt die Speicherung der automatischen Schließung und die "LED T. PAUSA" leuchtet dauerhaft. Wenn man den automatischen Zulauf deaktivieren möchte wählt man mit der Taste "SEL" die "LED T.PAUSA" an und drückt mit einem Zeitabstand von 2 Sekunden 2 Mal nacheinander die Taste "SET". Die Led schaltet sich aus und der automatischer Zulauf ist deaktiviert.

### Reset Einstellungen / Funkempfänger - Werkseinstellungen

Die Motorsteuerung kann wie folgt auf die Werksteinstellung zurückgesetzt werden, hierbei wird auch der Empfänger gelöscht.

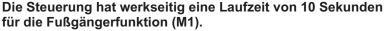


- betätigen Sie die Taste "SEL" und "SET" gleichzeitig für ca. 10 Sekunden
- die LED's 1-8 leuchten kurz auf und erlöschen wieder

Nun ist die Steuerung im Auslieferzustand, beachten Sie bitte das Sie nun auch die AUF-STOP-ZU Logik neu einstellen müssen.

### Laufzeit Fußgängerfunktion (Standard 10 Sekunden) verändern

T. MOT. PED: (Programm. Betriebszeit Fußgänger-Durchgang)



Will man die Betriebszeit Fußgänger-Durchgang verändern, muss die Programmierung bei geschlossenem Tor auf folgende Weise erfolgen: Man bringt die Taste "SEL" auf die Blinkanzeige LED "T. MOT. PED" und drückt kurz die Taste SET. Der Antrieb öffnet den Fußgängerflügel (M1).

Wird der gewünschte Anfangspunkt für die Verzögerung (Softlauf) erreicht, drückt man erneut die Taste "SET". Die LED

"T. MOT.PED" beginnt langsamer zu blinken und der Motor 1 führt die Verlangsamung aus. Wird die gewünschte Endposition erreicht, drückt man die Taste "SET" erneut um den Öffnungszyklus zu beenden. Jetzt blinkt die LED "T. MOT. PED" wieder regelmäßig und der Motor 1 startet in "ZU". Der oben beschriebenen Vorgang wird für die Schließphase wiederholt.

Zum abschließen wird die Taste "SET" zweimal mit einer kurzen Pause betätigt (1-2 Sek.).



6 T.MOT.PED

### Verzögerung Motor 1



7 T.PAUSA



T. RIT. ANTE: (Programmierung Verzögerung max. 15 Sek.) Die Steuerung wird vom Hersteller ohne Verzögerung zwischen Motor 1 und Motor 2 geliefert. Benutzt man die Konfiguration für die Automation mit 2 Motoren könnte es nötig sein eine Verzögerungszeit für das Türenschließen einzustellen. Man bringt die Taste "SEL" auf die Blinkanzeige LED "RIT. ANTE" und drückt kurz die Taste "SET", dann wartet man die gewünschte Zeit ab und drückt erneut kurz die Taste "SET". Im selben Moment erfolgt die Speicherung der Verzögerungszeit beim Schließen und die LED "RIT. ANTE" leuchtet dauerhaft.

# **Drehmomenteinstellung / Hindernisserkennung**

**VR 1** 



Drehmoment M1 & M2 Mit dem Drehpotentiometer VR 1 kann der Drehmoment und die Geschwindigkeit für für die Motoren eingestellt weden.

+ = mehr Drehmoment / -= weniger Drehmoment

VR 2

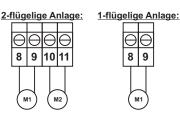
- O +

Hindernisserkennung VR 2 ist für die Hindernisserkennung und Kraftabschaltung zuständig. Die Reaktionszeit kann von 0,1 Sekunden bis 3,0 Sekunden eingestellt werden und gilt für Motor 1 sowie Motor 2.

- = Reaktionszeit im Hindernissfall: 3,0 Sekunden
- + = Reaktionszeit im Hindernissfall: 0,1 Sekunden

Achtung: Eine Veränderung des Trimmers VR1 macht die Wiederholung der Lernprozedur nötig, da die Laufzeiten und Verzögerungszeiten neu gespeichert werden müssen.

### Motoranschlüsse



Für zweiflügelige Tore werden beide Motorausgänge verwendet (M1 & M2). Der Folgeflügel bei "ZU" ( ggf. das Fußgängertor) wird auf Motor 1 angeschlossen.

Bei einflügeligen Anlagen wird nur der Anschluss Motor 1 (M1) verwendet.

# **Drehmomenterhöhung (Winterbetrieb)**

1 TIPO MOT

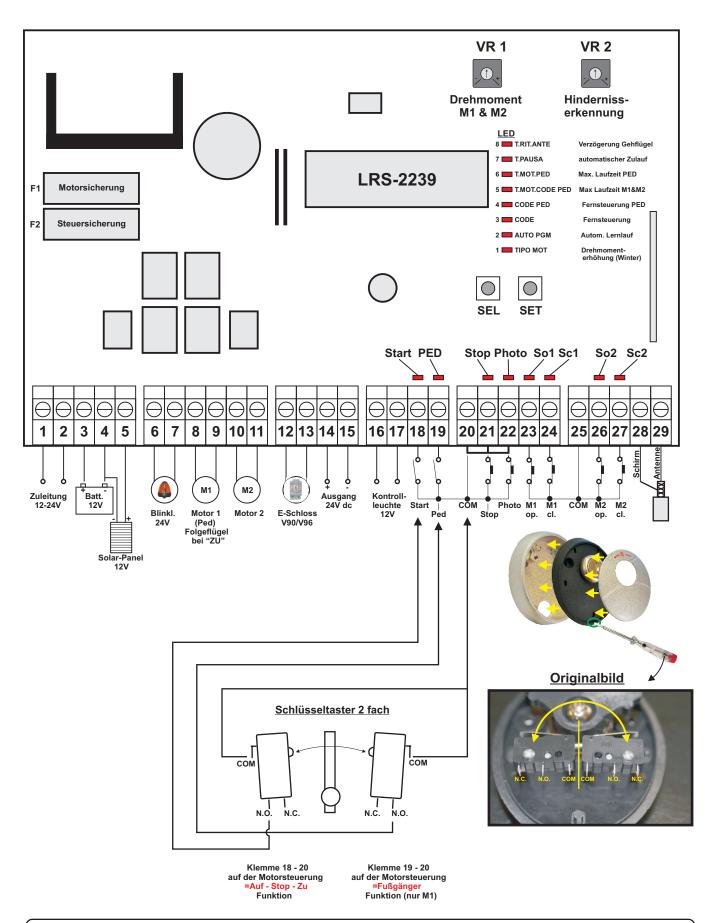
Für den Winterbetrieb gibt es optional die Möglichkeit einer Drehmomenterhöhung. Wählen Sie hierfür durch 1 x betätigen der SEL Taste die LED "TIPO-MOT" an - diese blinkt nun. Jetzt 1 x die Taste SET kurz betätigen und wieder lösen. Die LED leuchtet nun dauerhaft - bitte noch warten bis die Blinkfolge endet.

# Kanalbelegung der Handsender (frei wählbar)



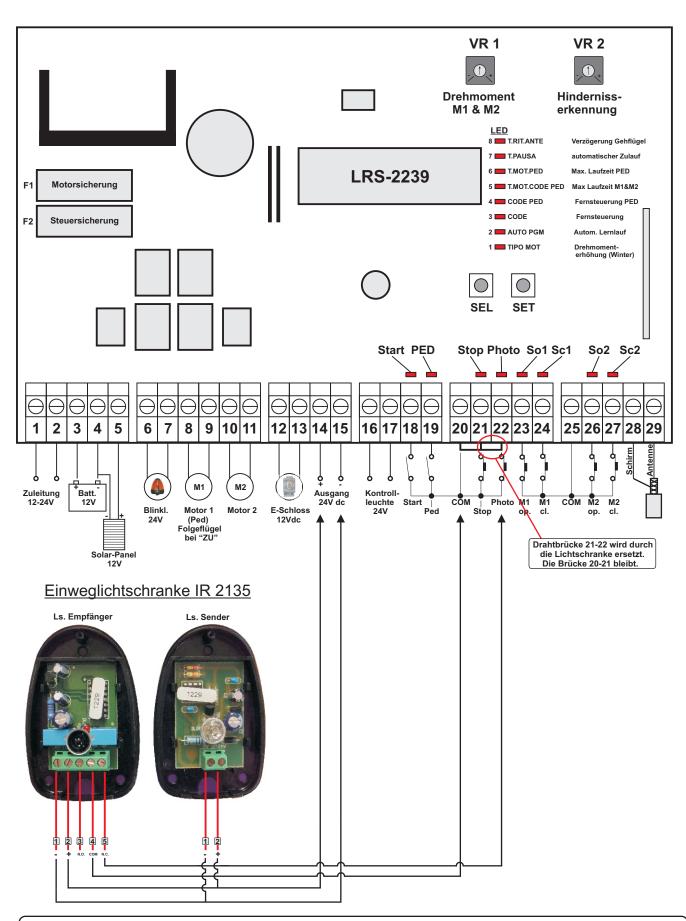
Die Tasten des Handsenders sind frei zu belegen. Sie können eine der Tasten auf "CODE" einlernen welche beide Tore öffnet (Funktion AUF/STOP/ZU). Eine weitere frei gewählte Taste des Senders kann auf "CODE.PED" für den Fußgängerflügel (nur Motor 1 öffnet) eingelernt werden. Die Symbolik auf den Sendern ist nicht zu beachten.

# Anschluss Schlüsseltaster



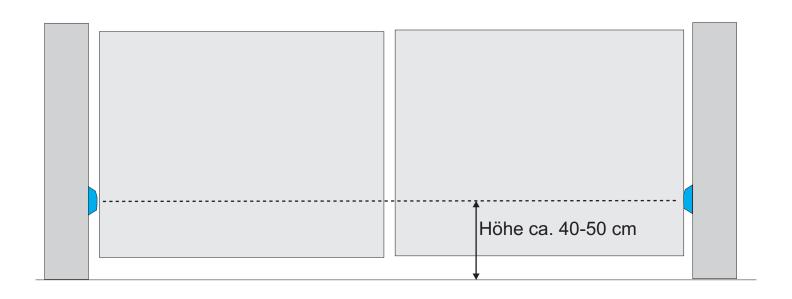


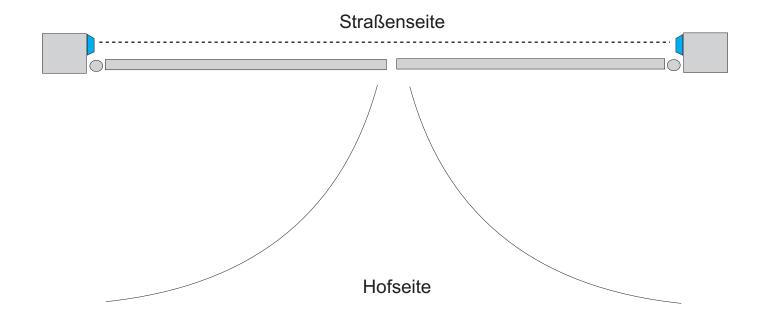
# **Anschluss Lichtschranke Typ: IR 2135**





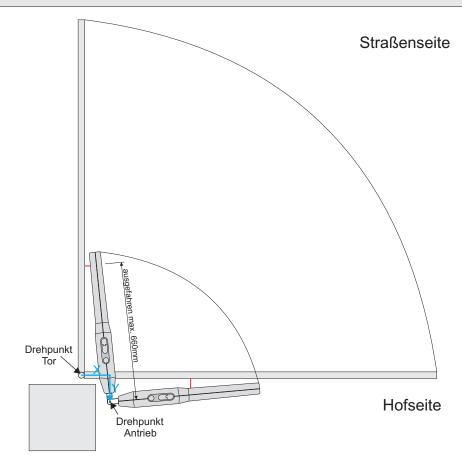
# Montageposition der Lichtschranke





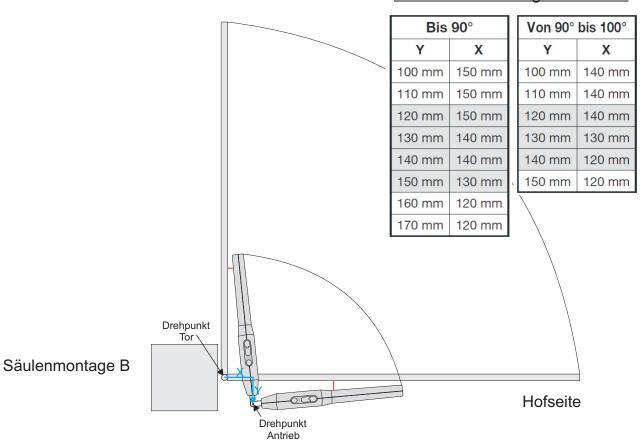


# Montageskizze für nach außen öffnende Tore



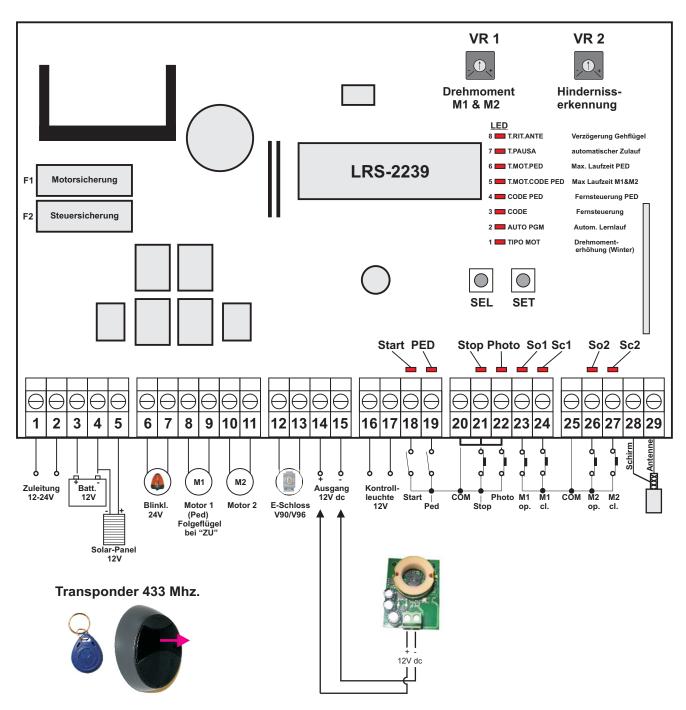
Säulenmontage A:

# Tabelle der Montagemaße X/Y





# Anschluss Transponder 433 Mhz.



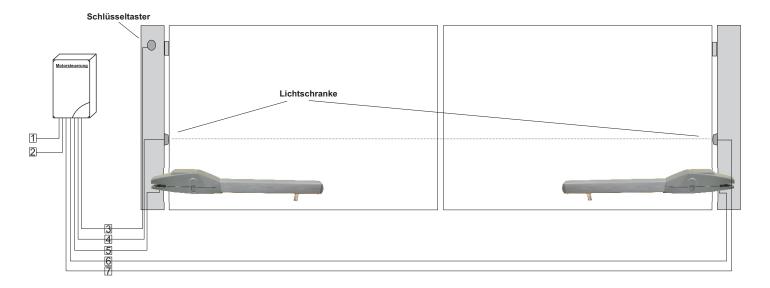
Zum öffnen des Transponders die Abdeckung abnehmen.

Der Transponder wird von den Klemmen 14 und 15 auf der Steuerung mit 12Vdc Spannung versorgt.

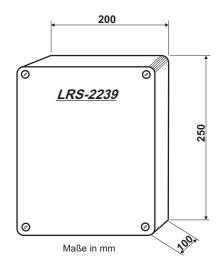
Einlernen: die Transponderschlüssel werden wie Handsender auf die Motorsteuerung eingelernt. Es kann für jeden Transponderschlüssel gewählt werden ob dieser auf "Code" (öffnung für beide Flügel) oder "Code Ped" (Fußgängerfunktion) eingelernt wird. Verfahren Sie exakt wie in der Anleitung für den Handsender beschrieben, nur anstelle den Handsender zu betätigen halten Sie den Transponderschlüssel im Abstand von ca. 2-3cm vor den Transponder - nun wird das Funksignal zur Motorsteueurng gesendet. Dieser Vorgang wird mit jedem Transponderschlüssel wiederholt.



# Stromlaufplan



- 1 Zuleitung 230V zur Steuerung 2x1,5²
  2 evtl. Taster / Steuerleitung 2x0,5²
- 3 Schlüsseltaster 4x0,52
- 4 Lichtschranke 4x0,5<sup>2</sup>
- 5 Antrieb 2x1,52
- 6 Antrieb 2x1,52
- 7 Lichtschranke 4x0,52





An der Hausener Str. 5 D - 89367 Waldstetten www.as-torantriebe.de

Tel.: 08223/96173-0 Fax: 08223/96173-20 schmidantriebe@aol.com

Die hier dargestellten Skizzen, Zeichnungen und Bilder sind Eigentum der Fa. AS-Torantriebe D-89367 Waldstetten. Nachdruck verboten!

